

		Rozkład zajęć, Wydział SiMR Semestr: 6 (letni)				rok akad. 2023/2024 studia stacjonarne				rok st. III		Rozkład zajęć, Wydział SiMR Semestr: 6 (letni)				rok akad. 2023/2024 studia stacjonarne				rok st. III					
		3.1 Mechanika Poj. I Masz. Rob. Specj. WKPI		3.1 Mechatronika Poj. i Masz. Rob. specj. POJ.		3.1 IPEH PE		3.2 IPEH PA				3.1 Mechanika Poj. I Masz. Rob. Specj. WKPI		3.1 Mechatronika Poj. i Masz. Rob. specj. POJ.		3.1 IPEH PE		3.2 IPEH PA							
PONIEDZIAŁEK	8:15 - 9:00	Podstawy diagnostyki (wykład) sala 2.12 I p.s.	Podstawy diagnostyki (laboratorium) sala 1.2 II p.s.	Podstawy diagnostyki (wykład) sala 2.12 I p.s.		Podstawy diagnostyki (wykład) sala 2.12 I p.s.	Podstawy metody elementów skończonych (laboratorium) sala 4.3 II p.s.	Podstawy diagnostyki (wykład) sala 2.12 I p.s.	Nawigacja pojazdami autonomicznymi (laboratorium) sala 4.8 II p.s.			8:15 - 9:00		Modele funkcjonalne maszyn roboczych (wykład) sala multimedialna I p.s.	Modele funkcjonalne maszyn roboczych (ćwiczenia) sala 3.1 II p.s.	Projektowanie systemów mechatronicznych Sala 1.3				Praca Przejściowa sala 2.1					
	9:15 - 10:00											9:15 - 10:00													
	10:15 - 11:00	Pomiary wielkości dynamicznych (wykład) sala 2.19		Projektowanie systemów mechatronicznych (projekt) sala 4.8		Zaawansowane sterowanie napędami elektrycznymi i hybrydowymi (wykład) sala 2.12		Systemy wizyjne robotów mobilnych (wykład) sala 3.11 I p.s.		Podstawy metody elementów skończonych (laboratorium) sala 4.3 II p.s.				Projektowanie napędów mechanicznych sala 2.19		Przetwarzanie i analiza obrazów (laboratorium) sala 4.8		Zaawansowane sterowanie napędami elektrycznymi i hybrydowymi (laboratorium) sala 0.014 I p.s.		Przekładnie CVT sterowane elektrycznie (laboratorium) sala 0.014 II p.s.					
	11:15 - 12:00																								
	12:15 - 13:00	Analiza sztywnościowo-wyrzmałościowa konstrukcji maszyn (wykład + Laboratorium) sala 4.3				Podstawy diagnostyki (laboratorium) sala 1.2 II p.s.		Praca Przejściowa sala 3.7				Systemy wizyjne robotów mobilnych (laboratorium) sala 4.8 II ps. (15.04 od godz. 14.15)				Seminarium NAUKOWE (laboratorium) sala 1.2/4.8 II p.s.		Seminarium NAUKOWE sala multimedialna							
	13:15 - 14:00																								
	14:15 - 15:00							Podstawy metody elementów skończonych (laboratorium) sala 3.1 II p.s.		Inżynieria pojazdów elektrycznych i hybrydowych (laboratorium) sala 0.014 II p.s.		Nawigacja pojazdami autonomicznymi (wykład) sala 4.8 / 3.6 I p.s.													
	15:15 - 16:00																								
	16:15 - 17:00																								
	17:15 - 18:00																								
18:15 - 19:00																									
19:15 - 20:00																									
		3.1 Mechanika Poj. I Masz. Rob. Specj. WKPI		3.1 Mechatronika Poj. i Masz. Rob. specj. POJ.		3.1 IPEH PE		3.2 IPEH PA				3.1 Mechanika Poj. I Masz. Rob. Specj. WKPI		3.1 Mechatronika Poj. i Masz. Rob. specj. POJ.		3.1 IPEH PE		3.2 IPEH PA							
WTOREK	8:15 - 9:00	Fizyka III (wykład) sala 3.4												8:15 - 9:00					Wprowadzenie do robotyki (wykład) sala 2.12 I p.s.		Wprowadzenie do robotyki (wykład) sala 2.12 I p.s.		Odzyskiwanie energii w pojazdach (laboratorium) sala 2.4 II p.s.		
	9:15 - 10:00													9:15 - 10:00	Praca Przejściowa sala 2.19		Praca Przejściowa sala 2.19								
	10:15 - 11:00	Pomiary wielkości dynamicznych (laboratorium) sala 0.014		Pokładowa diagnostyka pojazdów (wykład) sala 3.8		Proj. Napędów elektrycznych i hybrydowych (wykład) sala 2.12								10:15 - 11:00					Przetwarzanie i analiza obrazów (laboratorium) sala 4.8		Odzyskiwanie energii w pojazdach (wykład) sala 2.4				
	11:15 - 12:00													11:15 - 12:00											
	12:15 - 13:00	Jakość w budowie maszyn sala multimedialna		Układy napędowe pojazdów (wykład) sala 3.14		Inżynieria pojazdów elektrycznych i hybrydowych (wykład) sala 2.12								12:15 - 13:00											
	13:15 - 14:00													13:15 - 14:00											
	14:15 - 15:00	Układy hydrauliczne i pneumatyczne (wykład) sala 2.12				Przekładnie CVT sterowane elektr. (wykład) sala 2.19								14:15 - 15:00											
	15:15 - 16:00													15:15 - 16:00											
	16:15 - 17:00													16:15 - 17:00											
	17:15 - 18:00													17:15 - 18:00											
18:15 - 19:00													18:15 - 19:00												
19:15 - 20:00													19:15 - 20:00												
		3.1 Mechanika Poj. I Masz. Rob. Specj. WKPI		3.1 Mechatronika Poj. i Masz. Rob. specj. POJ.		3.1 IPEH PE		3.2 IPEH PA				3.1 Mechanika Poj. I Masz. Rob. Specj. WKPI		3.1 Mechatronika Poj. i Masz. Rob. specj. POJ.		3.1 IPEH PE		3.2 IPEH PA							
ŚRODA	8:15 - 9:00	Integracja projektowania i wytwarzania (wykład + laboratorium) sala 4.3		Podstawy metody elementów skończonych (wykład) sala 2.12 I p.s.		Pokładowa diagnostyka pojazdów (laboratorium) sala 1.1 II p.s.		Podstawy metody elementów skończonych (wykład) sala 2.12 I p.s.																	
	9:15 - 10:00																								
	10:15 - 11:00			Mechatronika pojazdów (wykład) sala 2.4b		Projektowanie napędów elektrycznych i hybrydowych sala 4.8						Podstawy diagnostyki (laboratorium) sala 1.2 II p.s.													
	11:15 - 12:00	Komputerowo wspomaganie wytwarzania (wykład + laboratorium) sala 4.3																							
	12:15 - 13:00			Mechatronika pojazdów (laboratorium) sala 1.2 I p.s.		Układy napędowe pojazdów (laboratorium) sala 0.3 / 0.2 II p.s.				Podstawy diagnostyki (laboratorium) sala 1.2 II p.s.		Projektowanie napędów elektrycznych i hybrydowych sala 4.8													
	13:15 - 14:00																								
	14:15 - 15:00																								
	15:15 - 16:00																								
	16:15 - 17:00																								
	17:15 - 18:00																								
18:15 - 19:00																									
19:15 - 20:00																									
		<b>Uwagi:</b> I p.s - I połowa semestru II p.s - II połowa semestru <b>Kierunek Mechatronika:</b> <b>Przedmioty do wyboru: Diagnostyka układów mechatronicznych II p.s. sala 1.2/4.8 lub Modelowanie diagnostyczne systemów mechatronicznych II p.s. sala 4.8</b> <b>Kierunek Mechanika i Budowa Maszyn:</b> <b>Przedmioty do wyboru: Podstawy eksploatacji i niezawodności lub Jakość w budowie maszyn</b> <b>Kierunek Inżynieria Pojazdów Elektrycznych i Hybrydowych:</b> <b>Przedmioty do wyboru: Inteligentne systemy elektroenerget. (Smart Grid) lub Wprowadzenie do robotyki</b>										<b>PRACA PRZEJŚCIOWA: Pierwsze spotkanie odbędzie się dla poszczególnych kierunków:</b> Mechanika Pojazdów i Maszyn Roboczych - 23.02.2024 r (piątek) w godz. 12.15 - 13.00 w sali 2.19 Mechatronika Pojazdów i Maszyn Roboczych - 23.02.2024 r (piątek) w godz. 12.15 - 13.00 w sali 2.19 Inżynieria Pojazdów Elektrycznych i Hybrydowych: dla grupy 3.1 IPEH PE 23.02.2024 r. (piątek) w godz. 12.15 - 13.00 w sali 2.19 dla grupy 3.2 IPEH PA 22.02.2024 r. (czwartek) w godz. 11.15 - 12.00 w sali 3.3													