

Propozycje tematów prac dyplomowych realizowanych w Zakładzie Maszyn Budowlanych i Transportu Bliskiego IPiMR

Lp	Prowadzący	Temat	rodzaj		Stopień		Kierunek			uwagi
			stacjonarne	niestacjonarne (dawniej zaoczne)	I	II	Mechanika Pojazdów i Maszyn Roboczych (dawniej MiBM)	Mechatronika Pojazdów i Maszyn Roboczych (dawniej MTR)	Inżynieria Pojazdów Elektrycznych i Hybrydowych	
1.	prof. dr hab. inż. Zbigniew Żebrowski	Małogabarytowy nośnik osprzętu do prac w pomieszczeniach gospodarczych - przegląd konstrukcji.	x		x		x			
2.	dr inż. Paweł Ciężkowski	Projekt CAD łyżki przesiewającej do ładowarki kołowej.	x		x	x	x	x		
3.	dr inż. Paweł Ciężkowski	Projekt CAD narzędzia (posypywarki) do ładowarki kołowej.	x		x	x	x	x		
4.	dr inż. Paweł Ciężkowski	Projekt CAD narzędzia do układania kostki.	x		x	x	x	x		
5.	dr inż. Paweł Ciężkowski	Projekt CAD rębaka do bel do ładowarki kołowej.	x		x	x	x	x		
6.	dr inż. Paweł Ciężkowski	Projek CAD równiarki jako osprzętu do ładowarki kołowej.	x		x	x	x	x		
7.	dr inż. Paweł Ciężkowski	Projek CAD osprzętu koparkowego do ładowarki kołowej.	x		x	x	x	x		
8.	dr inż. Paweł Ciężkowski	Projekt CAD łyżki mieszającej do betonu.	x		x	x	x	x		
9.	dr inż. Paweł Ciężkowski	Projekt CAD łyżki kruszącej do ładowarki.	x		x	x	x	x		
10.	dr inż. Paweł Ciężkowski	Projekt CAD łyżki dozującej.	x		x	x	x	x		
11.	dr inż. Paweł Ciężkowski	Projekt CAD rębaka do drewna do ładowarki kołowej.	x		x	x	x	x	x	
12.	dr inż. Paweł Ciężkowski	Projekt CAD, przystosowanie ładowarki do pracy jako wózek widłowy.	x		x	x	x	x	x	
13.	dr inż. Paweł Ciężkowski	Projekt CAD, przystosowanie ładowarki do szadzenia drzew.	x		x	x	x	x	x	
14.	mgr inż. Arkadiusz Kwaśniewski	Wstępny projekt osprzętu do ładowarki/ koparki.	x		x		x	x		
15.	mgr inż. Arkadiusz Kwaśniewski	Wstępny projekt maszyny specjalnej do rolnictwa.	x		x	x	x	x		
16.	mgr inż. Arkadiusz Kwaśniewski	Wstępny projekt chytaka do koparki.	x		x		x	x		
17.	mgr inż. Arkadiusz Kwaśniewski	Komputerowe wspomaganie projektowania przenośnika taśmowego.	x		x	x	x	x		
18.	mgr inż. Arkadiusz Kwaśniewski	Wstępny projekt podnośnika do maszyn roboczych.	x		x		x	x		
19.	mgr inż. Arkadiusz Kwaśniewski	Wstępny projekt wozidla gąsienicowego.	x		x	x	x	x		
20.	mgr inż. Arkadiusz Kwaśniewski	Wstępny projekt przenośnika łańcuchowego.	x		x		x	x		
21.	mgr inż. Arkadiusz Kwaśniewski	Wstępny projekt żurawia warsztatowego hydraulicznego składanego.	x		x		x	x		
22.	dr inż. Tomasz MIROSŁAW	System monitorowania pracy koparkoładowaki.	x		x		x	x		
23.	dr inż. Tomasz MIROSŁAW	System detekcji przeszkód na placu budowy.	x					x		
24.	dr inż. Tomasz MIROSŁAW/ mgr inż. Jakub Deda	System HMI dla maszyny zdalnie sterowanej.	x					x		
25.	dr inż. Tomasz MIROSŁAW/dr inż. Adam Zawadzki	Projekt koncepcyjny symulatora zespołów do produkcji mieszanek betonowych.	x					x		
26.	dr inż. Tomasz MIROSŁAW/dr inż. Adam Zawadzki	Projekt koncepcyjny symulatora zespołów do produkcji mieszanek asfaltowych.	x					x		
27.	dr inż. Tomasz MIROSŁAW/dr inż. Adam Zawadzki	Projekt koncepcyjny symulatora palownicy.	x					x		
28.	dr inż. Tomasz MIROSŁAW/ mgr inż. Jakub Deda	System symulatora drogi do testowania pojazdów autonomicznych.	x					x		
29.	dr inż. Tomasz MIROSŁAW/ mgr inż. Jakub Deda	System do uruchomienia i testowania układów napędowych pojazdów.	x			x		x	x	
30.	dr inż. Tomasz MIROSŁAW/ mgr inż. Jakub Deda	modelowanie maszyny autonomicznej działającej w roju.	x			x		x		
31.	dr inż. Tomasz MIROSŁAW/ mgr inż. Jakub Deda	projekt stanowiska dydaktycznego do badania poślizgu koła.	x		x	x		x	x	
32.	dr inż. Tomasz MIROSŁAW/ mgr inż. Jakub Deda	Projekt systemu mechatronicznego do optymalizacji momentu napędowego w pojazdach 4x4	x							
33.	dr inż. Tomasz MIROSŁAW/dr inż. Adam Zawadzki	Projektowanie zrobotyzowanych linii produkcyjnych (przedmiot automatyzacji do uzgodnienia).	x		x			x	x	
34.	dr inż. Tomasz Mirosław/mgr inż. Jerzy Rzeszot	Plan eksploatacji maszyny roboczej (maszyna do wyboru).	x		x			x		
35.	dr inż. Tomasz MIROSŁAW/ mgr inż. Jakub Deda	Proekt wstępny robota gąsienicowo-kołowego.	x		x	x		x	x	
36.	dr inż. Tomasz MIROSŁAW/ mgr inż. Jakub Deda	Projekt robota sadowniczego.	x		x	x		x	x	
37.	dr inż. Tomasz MIROSŁAW/ mgr inż. Jakub Deda	Design of robot with two arms.	x		x	x		x		
38.	dr inż. Tomasz MIROSŁAW/ mgr inż. Jakub Deda	Designe wheeled track robots.	x		x	x		x		
39.	dr inż. Tomasz MIROSŁAW/dr inż. Adam Zawadzki	Simulatar for for construction machinery operator training (excavator, loader, pillar).	x		x	x		x		
40.	dr inż. Tomasz MIROSŁAW/dr inż. Adam Zawadzki/ mgr inż. Jakub Deda	Robot for stawberries harvesting.	x		x	x		x		

Propozycje tematów prac dyplomowych realizowanych w Zakładzie Maszyn Budowlanych i Transportu Bliskiego IPIMR

Lp	Prowadzący	Temat	rodzaj		Stopień		Kierunek			uwagi
			stacjonarne	niestacjonarne (dawniej zaoczne)	I	II	Mechanika Pojazdów i Maszyn Roboczych (dawniej MiBM)	Mechatronika Pojazdów i Maszyn Roboczych (dawniej MTR)	Inżynieria Pojazdów Elektrycznych i Hybrydowych	
41.	dr inż. Tomasz MIROŚLAW/ mgr inż. Jakub Deda	Concept of hybrid tractor for farming.	x		x	x				
42.	mgr inż. Sebastian Bąk	Obliczenia wybranych zespołów dźwigów elektrycznych/hydraulicznych.	x		x		x	x		
43.	mgr inż. Sebastian Bąk	Program komputerowy do obliczeń grup natężenia pracy (GNP).	x		x		x	x		
44.	mgr inż. Sebastian Bąk	Projekt wstępny żurawia warsztatowego.	x		x		x	x		
45.	mgr inż. Jakub Deda	Projekt wstępny układu poziomowania łyżki w ładowarce teleskopowej.	x		x	x	x	x		
46.	mgr inż. Jakub Deda	Projekt wykonawczy prasy warsztatowej.	x		x		x	x		
47.	mgr inż. Jakub Deda	Projekt robota równoległego do celów dydaktycznych.	x		x	x	x	x		
48.	mgr inż. Jakub Deda	Projekt wstępny napędu ratraka śnieżnego.	x		x	x	x	x		
49.	mgr inż. Jakub Deda	Opracowanie dokumentacji Pojazdu Lewiatan - Inżynieria odwrotna.	x		x		x	x		
50.	dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni	Wstępny projekt automatycznej brykociarki trocin.	x		x	x	x	x		
51.	dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni	Projekt platformy załadunkowej do samochodu (dostawczego, ciężarowego).	x		x	x	x	x		
52.	dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni	Projek naczepry samowładawczej.	x		x	x	x			
53.	dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni	Projekt ładowacza czołowego do ciągnika rolniczego.	x		x	x	x			
54.	dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni	Projekt konstrukcji kabiny FOPS II klasy dla koparki	x		x	x	x			
55.	dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni	Projekt osprzętu karczującego.	x		x	x	x	x		
56.	dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni	Projekt urządzenia do kompresji odpadów komunalnych.	x		x	x	x			
57.	dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni	Analiza kinematyczna osprzętu roboczego koparki ...	x		x	x	x	x		
58.	dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni	Wstępny projekt osprzętu widłowego montowanego na TUZ ciągnika rolniczego.	x		x	x	x			
59.	dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni	Opracowanie algorytmu sterowania automatycznej koparki.	x		x	x	x	x		
60.	dr hab. inż. Jan Maciejewski, prof. uczelni	Projekt CAD łyżki ładowarkowej bocznego wyładunku.	x		x	x	x	x		
61.	mgr inż. Dariusz Dąbrowski	Koncepcja systemu sterowania pracą walca drogowego w cyklu automatycznym.	x		x			x		
62.	mgr inż. Dariusz Dąbrowski	Osprzęt koparki przeznaczonej do pracy na księżycu.	x		x	x	x	x		
63.	mgr inż. Dariusz Dąbrowski	Uniwersalny nosnik osprzętu przeznaczony do pracy na Księżycu.	x		x	x	x	x		
64.	mgr inż. Dariusz Dąbrowski	Podwozie koparki przeznaczonej do pracy na księżycu.	x		x	x	x		x	
65.	mgr inż. Dariusz Dąbrowski	Pozdwozie uniwersalnego nośnika osprzętu przeznaczonego do pracy na księżycu.	x		x	x	x		x	
66.	mgr inż. Dariusz Dąbrowski	Analiza energochłonności cyklu roboczego koparki podsiębiernej sterowanej automatycznie.	x		x	x	x	x		
67.	mgr inż. Dariusz Dąbrowski	Koncepcja maszyny do równania powierzchni ośrodka grunowego na księżycu. Sterowanie automatyczne.	x		x	x	x	x	x	
68.	mgr inż. Dariusz Dąbrowski	Lunar excavating equipment.	x		x	x	x	x		
69.	mgr inż. Dariusz Dąbrowski	Lunar universal equipment carrier.	x		x	x	x	x		
70.	mgr inż. Dariusz Dąbrowski	Under carriage of the Lunar excavator.	x		x	x	x	x	x	
71.	mgr inż. Dariusz Dąbrowski	Under carriage of the Lunar universal equipment carrier.	x		x	x	x		x	
72.	dr inż. Artur Jankowiak, prof. uczelni	Badania stalowych lin splotkowych dźwignic i dźwigów.	x	x		x	x	x		
73.	dr inż. Artur Jankowiak, prof. uczelni	Badania pasowych ciągów nośnych dźwigów.	x	x		x	x	x		
74.	dr inż. Artur Jankowiak, prof. uczelni	Projekt wstępny dwudźwigarowej suwnicy pomostowej.	x	x	x		x			
75.	dr inż. Artur Jankowiak, prof. uczelni	Projekt wstępny hydraulicznego dźwigu samochodowego do parkingu wielostanowiskowego.	x	x	x		x	x		
76.	dr inż. Artur Jankowiak, prof. uczelni	Preliminary design of hydraulic indirect acting passenger lift.	x		x			x		